

分野	<input type="checkbox"/> カーボンニュートラル <input type="checkbox"/> デジタル化（生産性向上、自動化/省人化）、IoT <input type="checkbox"/> BCP（防火・防災）/安全 <input checked="" type="checkbox"/> その他（シンプル・スリム・コンパクト、品質向上等）			問合せ先	URL: http://gikenkogyo.com/
				部署名: 技術部	TEL: 0743-59-3730
展示No	提案名	工法	新規性	担当名: 藤原GM	メールアドレス: fujiwara@gikenkogyo.com
67	低反力ハンドツール搭載 協働ロボット	締付	無し	主要取引先	海外対応 <input checked="" type="checkbox"/> 可 <input type="checkbox"/> 否
会社名	所在地		※生産拠点国		
技研工業株式会社	奈良県大和郡山市今国府町97-8		タイ		
				トヨタ自動車株式会社	

<< 提案内容 >>

提案の狙い	希望提案先
低反力ハンドツール搭載でロボットに優しい 協働ロボット使用で安全柵不要で締付作業が出来る	ネジ締め作業工程があるお客様
従来	提案内容（技術・製品・サービス）
<ul style="list-style-type: none"> 制御盤、安全柵、ライトカーテン等が必要で設備が大きくなり高価 同時作業（近くで作業）が出来無い X、Y、Z軸サーボで平面の締付のみ対応  <p>高さ: 1815mm</p> <ul style="list-style-type: none"> サイズ: 900×2070×1815 重量: 約1200Kg ※サイズ、重量は設備仕様により変化します。 	<ul style="list-style-type: none"> 制御盤、安全柵、ライトカーテン等が不要で安価、コンパクト 同時作業（近く作業）が可能 6軸多関節ロボット使用で平面、側面の締付が可能（斜め締めも可能）  <p>高さ: 1600mm</p> <ul style="list-style-type: none"> サイズ: 500×900×1600 重量: 約240kg ※サイズ、重量は設備仕様により変化します。 <p>100V電源で使用可能 電装工事が少なく、PLCレスで簡単にセットアップ可能</p> <p>低反力ハンドツール使用！！ ロボットに優しく 手作業工具でも使用可能</p>

セールスポイント	問題点（課題）と対応方法	開発進度	(2024年 7月 現在)			特許の有無
<ul style="list-style-type: none"> 安価でコンパクト（質量も軽い） 協働ロボットの為、同時作業可能 6軸多関節ロボット使用で色々な面の締付対応可能 	<ul style="list-style-type: none"> 従来の最大移動速度、750mm/sに比べ250mm/sと遅い為、サイクルが長くなる。 6軸多関節ロボットの為、移動距離を短くしサイクル短縮を行う。 	<input type="checkbox"/> アイデア段階 <input type="checkbox"/> 試作/実験段階 <input checked="" type="checkbox"/> 開発完了段階 <input type="checkbox"/> 製品化完了段階 <input type="checkbox"/> 納入実績有				無し
従来との比較	項目	コスト	質量	生産/作業性	カーボンニュートラル効果	
	数値割合	▲30%	▲80%	30%向上 (手待ち時間削減)	電力量▲30%	